

УДК 517.95

ПРЕОБРАЗОВАНИЕ НЕСТАЦИОНАРНЫХ УРАВНЕНИЙ НАВЬЕ–СТОКСА ВЯЗКОЙ СЖИМАЕМОЙ ЖИДКОСТИ ПРИ ПРОИЗВОЛЬНОМ КОНФОРМНОМ ОТОБРАЖЕНИИ

© 2025 г. Г. Я. Дынникова^{1*}¹МГУ им. М.В. Ломоносова, НИИ Механики, Москва, Россия

*e-mail: dyn@imec.msu.ru

Поступила в редакцию 28.06.2024 г.

После доработки 20.12.2024 г.

Принята к публикации 20.12.2024 г.

Показано, что при произвольном конформном отображении области двумерного течения вязкой сжимаемой жидкости циркуляция скорости и расход жидкости на любом замкнутом или незамкнутом контуре сохраняются. Выведены преобразованные нестационарные уравнения Навье–Стокса, неразрывности и баланса тепла, которым подчиняются аэродинамические параметры в отображенной области.

Ключевые слова: уравнения Навье–Стокса, конформное отображение, нестационарные двумерные течения, вязкая сжимаемая жидкость

DOI: 10.31857/S0032823525010023, EDN: BOLSMJ

1. Введение. Как известно, метод конформных отображений широко применяется при исследовании потенциальных течений идеальной жидкости [1–5]. Это обусловлено инвариантностью уравнения Лапласа при конформных отображениях и удобствами, связанными с переходом к простым геометрическим формам, для которых существуют аналитические решения через функции Грина или в виде разложений в ряды. Кроме того, в случае простых геометрических форм задача построения сеток упрощается.

В [6] конформное отображение использовано для моделирования стационарного плоскопараллельного течения вязкой несжимаемой жидкости вокруг цилиндра произвольного сечения. При этом выведено соответствующее преобразование стационарных уравнений Навье–Стокса в переменных функция тока – завихренность.

В работе [7] конформное отображение было применено для обобщения ранее разработанного в [8] эффективного алгоритма расчета нестационарного обтекания кругового цилиндра на случай цилиндрических тел произвольного сечения. При этом течение моделировалось бессеточным лагранжевым методом Вязких Вихревых Доменов. Переход в область конформного отображения осуществлялся на каждом шаге только для вычисления циркуляций вихревых частиц, образующихся на текущем шаге, тогда как перемещение частиц совершалось в соответствии с уравнениями Навье–Стокса в обычной плоскости. В работе [9] получено преобразование нестационарных уравнений Навье–Стокса вязкой несжимаемой жидкости при конформном отображении. Это позволило усовершенствовать метод, предложенный в [7], и осуществлять перемещение частиц, не возвращаясь в физическую плоскость. Разработанный метод позволил многократно сократить время расчета с высоким разре-

шением пограничного слоя и воспроизвести кризис сопротивления эллиптического цилиндра.

Интересно, что преобразованное уравнение Навье–Стокса несжимаемой жидкости по форме незначительно отличается от обычного.

Обычное уравнение:

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} - \mathbf{u} \times \boldsymbol{\omega} + \nu \nabla \times \boldsymbol{\omega} = -\nabla \left(\frac{p}{\rho} + \frac{u^2}{2} \right)$$

Преобразованное уравнение:

$$\frac{\partial \mathbf{u}'}{\partial t} - \mathbf{u}' \times J \boldsymbol{\omega}' + \nu \nabla' \times J \boldsymbol{\omega}' = -\nabla' \left(\frac{p}{\rho} + J \frac{u'^2}{2} \right)$$

Отличие состоит только в том, что в преобразованном уравнении в трех местах присутствует множитель J – Якобиан преобразования.

В данной работе впервые выведено преобразование нестационарных уравнений Навье–Стокса, включая уравнение неразрывности и баланса тепла, вязкой сжимаемой среды. Сложность этой задачи заключается в том, что ни комплексного потенциала, ни функции тока в данном случае не существует. Поэтому обычные методы теории функций комплексной переменной не применялись. Использовались методы векторного анализа.

2. Свойства вихревых несолоноидальных полей при конформном отображении

Рассмотрим конформное отображение области S , ограниченной кривой C , в область S' с границей C' : $\mathbf{x}' = \mathbf{x}'(\mathbf{x})$.

Пусть точка $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ отображается в точку $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} x'_1(x_1, x_2) \\ x'_2(x_1, x_2) \end{pmatrix}$. Приращению $\Delta \mathbf{x}$ вектора \mathbf{x} соответствует приращение $\Delta \mathbf{x}'$ вектора \mathbf{x}'

$$\Delta \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} \frac{\partial x'_1}{\partial x_1} \Delta x_1 + \frac{\partial x'_1}{\partial x_2} \Delta x_2 \\ \frac{\partial x'_2}{\partial x_1} \Delta x_1 + \frac{\partial x'_2}{\partial x_2} \Delta x_2 \end{pmatrix} = \mathbf{J} \cdot \Delta \mathbf{x}; \quad \mathbf{J} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x'_1}{\partial x_1} & \frac{\partial x'_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial x'_2}{\partial x_1} & \frac{\partial x'_2}{\partial x_2} \end{pmatrix}, \quad (2.1)$$

где \mathbf{J} – матрица Якоби. Известно, что при конформном преобразовании справедливы условия Коши–Римана [1]

$$\frac{\partial x'_1}{\partial x_1} = \frac{\partial x'_2}{\partial x_2}, \quad \frac{\partial x'_1}{\partial x_2} = -\frac{\partial x'_2}{\partial x_1},$$

откуда следует, что матрица Якоби конформного преобразования представляет собой матрицу поворота \mathbf{O} , умноженную на положительный коэффициент, равный квадратному корню из якобиана J , т.е.

$$\mathbf{J} = \sqrt{J} \mathbf{O}, \quad \mathbf{O} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}, \quad J = \left(\frac{\partial x'_1}{\partial x_1} \right)^2 + \left(\frac{\partial x'_2}{\partial x_1} \right)^2$$

$$\cos \theta = \frac{1}{\sqrt{J}} \frac{\partial x'_1}{\partial x_1}, \quad \sin \theta = \frac{1}{\sqrt{J}} \frac{\partial x'_2}{\partial x_1}$$

Оператор Гамильтона $\nabla = \mathbf{e}_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \mathbf{e}_2 \frac{\partial}{\partial x_2}$ связан с оператором $\nabla' = \mathbf{e}_1 \frac{\partial}{\partial x'_1} + \mathbf{e}_2 \frac{\partial}{\partial x'_2}$ формулой

$$\nabla = \begin{pmatrix} \frac{\partial x'_1}{\partial x_1} \frac{\partial}{\partial x'_1} + \frac{\partial x'_2}{\partial x_1} \frac{\partial}{\partial x'_2} \\ \frac{\partial x'_1}{\partial x_2} \frac{\partial}{\partial x'_1} + \frac{\partial x'_2}{\partial x_2} \frac{\partial}{\partial x'_2} \end{pmatrix} = \mathbf{J}^T \cdot \nabla' = \sqrt{J} \mathbf{O}^{-1} \cdot \nabla' \quad (2.2)$$

Пусть в области S задано поле скорости \mathbf{u} , ротор и дивергенция которого не равны нулю. Обычно конформные преобразования применяют в случае потенциальных соленоидальных полей, для которых существует комплексный потенциал $\zeta = \varphi + i\psi$. Из равенства потенциалов в точках физической и отображенной областей и определения скорости как $\mathbf{u} = \nabla\varphi(\mathbf{x})$, $\mathbf{u}' = \nabla'\varphi(\mathbf{x}'(\mathbf{x}))$ следует

$$\begin{aligned} \mathbf{u} &= \sqrt{J} \mathbf{O}^{-1} \cdot \mathbf{u}' \\ \mathbf{u}' &= \frac{1}{\sqrt{J}} \mathbf{O} \cdot \mathbf{u} \end{aligned} \quad (2.3)$$

В случае, когда ротор и дивергенция поля скорости не равны нулю, комплексный потенциал не существует. В этом случае мы используем равенство (2.3) как определение скорости \mathbf{u}' в отображенной области.

Покажем, что циркуляция скорости \mathbf{u}' по произвольной кривой в S' равна циркуляции скорости \mathbf{u} по соответствующей кривой в S . Используя (2.1) и (2.3), запишем:

$$\int_{x'_1}^{x'_2} \mathbf{u}' \cdot d\mathbf{x}' = \int_{x_1}^{x_2} \left(\frac{1}{\sqrt{J}} \mathbf{O} \cdot \mathbf{u} \right) \cdot (\sqrt{J} \mathbf{O} \cdot d\mathbf{x})$$

Поскольку скалярное произведение инвариантно относительно поворота $(\mathbf{O} \cdot \mathbf{u}) \cdot (\mathbf{O} \cdot d\mathbf{x}) = \mathbf{u} \cdot d\mathbf{x}$, получаем

$$\int_{x'_1}^{x'_2} \mathbf{u}' \cdot d\mathbf{x}' = \int_{x_1}^{x_2} \mathbf{u} \cdot d\mathbf{x} \quad (2.4)$$

Рассмотрим бесконечно малую область $\Delta s'$, ограниченную контуром c' . Согласно теореме Стокса циркуляция скорости по этому контуру равна интегралу $\oint_{c'} \mathbf{u}' \cdot d\mathbf{x}' = \int \omega' ds'$, который в случае непрерывной функции $\omega' = \nabla' \times \mathbf{u}'$ при $\Delta s' \rightarrow 0$ равен $\omega' \Delta s'$. С другой стороны, аналогичный интеграл в физической плоскости равен $\oint_c \mathbf{u} \cdot d\mathbf{x} = \int \omega ds = \omega \Delta s$. Из равенства (2.4) и отношения площадей $\Delta s' / \Delta s = J$ вытекает соотношение

$$\nabla \times \mathbf{u} = J \nabla' \times \mathbf{u}' \quad (2.5)$$

Докажем равенство расходов жидкости по соответствующим криволинейным отрезкам в физической и отображенной областях

$$\int_{x'_1}^{x'_2} \mathbf{u}' \cdot \mathbf{n}' dl' = \int_{x_1}^{x_2} \mathbf{u} \cdot \mathbf{n} dl, \quad (2.6)$$

где \mathbf{n} – нормаль к кривой $\mathbf{n} dl = \mathbf{e}_z \times d\mathbf{x}$. Используя (2.1) и (2.3), запишем:

$$\int_{x'_1}^{x'_2} \mathbf{u}' \cdot \mathbf{n}' dl' = \int_{x'_1}^{x'_2} \mathbf{u}' \cdot (\mathbf{e}_z \times d\mathbf{x}') = \mathbf{e}_z \cdot \int_{x'_1}^{x'_2} (d\mathbf{x}' \times \mathbf{u}') = \mathbf{e}_z \cdot \int_{x_1}^{x_2} (\sqrt{J} \mathbf{O} \cdot d\mathbf{x}) \times \left(\frac{1}{\sqrt{J}} \mathbf{O} \cdot \mathbf{u} \right)$$

Очевидно, что векторное произведение $(\mathbf{O} \cdot d\mathbf{x}) \times (\mathbf{O} \cdot \mathbf{u})$ равно $d\mathbf{x} \times \mathbf{u}$, так как векторы $d\mathbf{x}$ и \mathbf{u} повернуты в плоскости на один и тот же угол, откуда следует (2.6). Применяя формулу Стокса к интегралам (2.6), взятым по замкнутым контурам вокруг бесконечно малых площадок, получим

$$\nabla \cdot \mathbf{u} = J\nabla' \cdot \mathbf{u}' \tag{2.7}$$

Равенство (2.7) также справедливо для любого вектора \mathbf{w} , если $\mathbf{w} = \sqrt{J}\mathbf{O}^{-1} \cdot \mathbf{w}'$:

$$\nabla \cdot \mathbf{w} = \left(\sqrt{J}\mathbf{O}^{-1}\nabla'\right) \cdot \left(\sqrt{J}\mathbf{O}^{-1}\mathbf{w}'\right) = J\nabla' \cdot \mathbf{w}' \tag{2.8}$$

3. Преобразование Уравнений Навье–Стокса при конформном отображении

Пусть в плоской области S , ограниченной кривой C , имеется нестационарное течение вязкой сжимаемой жидкости, удовлетворяющее уравнениям Навье–Стокса

$$\begin{aligned} \rho \frac{d\mathbf{u}}{dt} &= -\nabla \cdot p + \rho\mathbf{F} + \nabla \cdot (2\mu\dot{\mathbf{S}}) - \nabla \cdot \left(\left[\frac{2}{3}\mu - \zeta \right] \nabla \cdot \mathbf{u} \right) \\ \dot{S}_{ik} &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right), \end{aligned} \tag{3.1}$$

где p, ρ – давление и плотность жидкости соответственно, μ, ζ – коэффициенты вязкости.

Будем полагать, что в области конформного отображения S' , ограниченной кривой C' , функции p, ρ, μ, ζ равны аналогичным функциям в соответствующих точках области S , а скорость \mathbf{u}' определена формулой (2.3).

При конформном отображении полная производная скорости с учетом формулы (2.5) преобразуется следующим образом:

$$\begin{aligned} \frac{d\mathbf{u}}{dt} &= \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + (\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{u} = \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + \nabla \frac{u^2}{2} - \mathbf{u} \times (\nabla \times \mathbf{u}) = \\ &= \hat{\mathbf{A}} \cdot \frac{\partial \mathbf{u}'}{\partial t} + \hat{\mathbf{A}} \cdot \nabla' \frac{J u'^2}{2} - (\hat{\mathbf{A}} \cdot \mathbf{u}') \times (J \nabla \times \mathbf{u}'), \end{aligned} \tag{3.2}$$

где $\hat{\mathbf{A}} = \sqrt{J}\mathbf{O}^{-1}$.

Последнее слагаемое в правой части равно $\hat{\mathbf{A}} \cdot (\mathbf{u}' \times (J\nabla' \times \mathbf{u}'))$, так как для любого вектора \mathbf{A} в плоскости XY поворот его на любой угол в этой плоскости приводит к повороту векторного произведения $\mathbf{a} \times \mathbf{e}_z$ на тот же угол, т.е. $(\mathbf{O}^{-1} \cdot \mathbf{a}) \times \mathbf{e}_z = \mathbf{O}^{-1} \cdot (\mathbf{a} \times \mathbf{e}_z)$.

В результате, выражение (3.2) можно переписать в виде

$$\frac{d\mathbf{u}}{dt} = \hat{\mathbf{A}} \cdot \left(\frac{\partial \mathbf{u}'}{\partial t} + \nabla' \frac{J u'^2}{2} - \mathbf{u}' \times (J\nabla' \times \mathbf{u}') \right) = \hat{\mathbf{A}} \cdot \left(\frac{\partial \mathbf{u}'}{\partial t} + J(\mathbf{u}' \cdot \nabla')\mathbf{u}' + \frac{u'^2}{2}\nabla' J \right) \tag{3.3}$$

Градиент давления при переходе в область S' имеет вид

$$\nabla p = \hat{\mathbf{A}} \cdot \nabla' p \tag{3.4}$$

Если сила \mathbf{F} является потенциальной $\mathbf{F} = \nabla H$, то

$$\mathbf{F} = \hat{\mathbf{A}} \cdot \nabla' H = \hat{\mathbf{A}} \cdot \mathbf{F}' \tag{3.5}$$

В противном случае будем считать, что $\mathbf{F}' = \hat{\mathbf{A}}^{-1} \cdot \mathbf{F}$ по определению.

Рассмотрим преобразование выражения $\nabla \cdot (2\mu\dot{\mathbf{S}})$:

$$\nabla \cdot (2\mu\dot{\mathbf{S}}) = \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\mu \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) \right) = \mu \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) + \frac{\partial \mu}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) \quad (3.6)$$

Первое слагаемое в правой части (3.6) запишем в векторном виде и используем формулу двойного векторного произведения

$$\mu \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) = \mu (\nabla \cdot \nabla) \mathbf{u} + \mu \nabla (\nabla \cdot \mathbf{u}) = -\mu \nabla \times (\nabla \times \mathbf{u}) + 2\mu \nabla (\nabla \cdot \mathbf{u}) \quad (3.7)$$

Используя при переходе в область конформного отображения равенства (2.5) и (2.7), получим

$$\mu \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) = \mu \hat{\mathbf{A}} \cdot \left(-\nabla' \times (J\nabla' \times \mathbf{u}') + 2\nabla' (J\nabla' \cdot \mathbf{u}') \right) \quad (3.8)$$

Выражение в скобке в правой части (3.8) представим в виде суммы двух векторных функций, одна из которых линейно зависит от J , а вторая от ∇J .

$$\begin{aligned} \mu \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) &= \hat{\mathbf{A}} \cdot (\mathbf{V}^{(1)} + \mathbf{V}^{(2)}) \\ \mathbf{V}^{(1)} &= \mu J \left(-\nabla' \times (\nabla' \times \mathbf{u}') + 2\nabla' (\nabla' \cdot \mathbf{u}') \right) \\ \mathbf{V}^{(2)} &= -\mu (\nabla' J) \times (\nabla' \times \mathbf{u}') + 2(\nabla' J)(\nabla' \cdot \mathbf{u}') \end{aligned} \quad (3.9)$$

По аналогии с (3.6) и (3.7) получим

$$\mathbf{V}^{(1)} = \mu J \frac{\partial}{\partial x'_k} \left(\frac{\partial u'_i}{\partial x'_k} + \frac{\partial u'_k}{\partial x'_i} \right) = 2\mu J \nabla' \cdot \dot{\mathbf{S}}' \quad (3.10)$$

Вектор $\mathbf{V}^{(2)}$ можно записать в виде

$$\mathbf{V}^{(2)} = \mu \left(\frac{\partial J}{\partial x'_k} \frac{\partial u'_i}{\partial x'_m} \xi_{ik} \xi_{lm} + 2 \frac{\partial J}{\partial x'_i} \frac{\partial u'_i}{\partial x'_j} \right), \quad \xi_{11} = \xi_{22} = 0, \quad \xi_{12} = -\xi_{21} = 1 \quad (3.11)$$

Второе слагаемое в правой части (3.6) преобразуется следующим образом:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \mu}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) &= \left(\frac{\partial \mu}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} \right) u_i + \frac{\partial}{\partial x_i} \left(u_k \frac{\partial \mu}{\partial x_k} \right) - u_k \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial \mu}{\partial x_i} = \\ &= ((\nabla \mu) \cdot \nabla) \mathbf{u} + \nabla (\mathbf{u} \cdot (\nabla \mu)) - (\mathbf{u} \cdot \nabla) (\nabla \mu) \end{aligned} \quad (3.12)$$

Введем обозначение $\mathbf{g} = \nabla \mu$ и используем формулу ротора векторного произведения $\nabla \times (\mathbf{u} \times \mathbf{g}) = (\mathbf{g} \cdot \nabla) \mathbf{u} + \mathbf{u} (\nabla \cdot \mathbf{g}) - (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{g} - \mathbf{g} (\nabla \cdot \mathbf{u})$ получим

$$\begin{aligned} \frac{\partial \mu}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) &= (\mathbf{g} \cdot \nabla) \mathbf{u} + \nabla (\mathbf{g} \cdot \mathbf{u}) - (\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{g} = \\ &= \nabla \times (\mathbf{u} \times \mathbf{g}) - \mathbf{u} (\nabla \cdot \mathbf{g}) + \mathbf{g} (\nabla \cdot \mathbf{u}) + \nabla (\mathbf{g} \cdot \mathbf{u}) = \\ &= \hat{\mathbf{A}} \cdot \left(\nabla' \times (J\mathbf{u}' \times \mathbf{g}') - \mathbf{u}' (J\nabla' \cdot \mathbf{g}') + \mathbf{g}' (J\nabla' \cdot \mathbf{u}') + \nabla' (J\mathbf{g}' \cdot \mathbf{u}') \right) \end{aligned} \quad (3.13)$$

Так же, как и в предыдущем случае, представим выражение в скобке в правой части в виде суммы двух слагаемых

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial \mu}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) &= \hat{\mathbf{A}} \cdot (\mathbf{V}^{(3)} + \mathbf{V}^{(4)}) \\
 \mathbf{V}^{(3)} &= J(\nabla' \times (\mathbf{u}' \times \mathbf{g}') - \mathbf{u}'(\nabla' \cdot \mathbf{g}') + \mathbf{g}'(\nabla' \cdot \mathbf{u}') + \nabla'(\mathbf{g}' \cdot \mathbf{u}')) = \\
 &= J \frac{\partial \mu}{\partial x'_k} \left(\frac{\partial u'_i}{\partial x'_k} + \frac{\partial u'_k}{\partial x'_i} \right) = 2J(\nabla' \mu) \cdot \dot{\mathbf{S}}' \\
 \mathbf{V}^{(4)} &= (\nabla' J) \times (\mathbf{u}' \times \mathbf{g}') + (\nabla' J)(\mathbf{g}' \cdot \mathbf{u}') = \\
 &= \frac{\partial J}{\partial x'_k} u'_i \frac{\partial \mu}{\partial x'_m} \xi_{ik} \xi_{lm} + \frac{\partial J}{\partial x'_i} u'_i \frac{\partial \mu}{\partial x'_i}
 \end{aligned} \tag{3.14}$$

Подставляя (3.9) и (3.14) в (3.6), получим

$$\nabla \cdot (2\mu \dot{\mathbf{S}}) = \hat{\mathbf{A}} \cdot (\mathbf{V}^{(1)} + \mathbf{V}^{(2)} + \mathbf{V}^{(3)} + \mathbf{V}^{(4)}) \tag{3.15}$$

Из (3.10), (3.11) и (3.14) следует

$$\begin{aligned}
 \mathbf{V}^{(1)} + \mathbf{V}^{(3)} &= 2J(\mu \nabla' \cdot \dot{\mathbf{S}}' + (\nabla' \mu) \cdot \dot{\mathbf{S}}') = J \nabla' \cdot (2\mu \dot{\mathbf{S}}') \\
 \mathbf{V}^{(2)} + \mathbf{V}^{(4)} &= \frac{\partial J}{\partial x'_k} \left(u'_i \frac{\partial \mu}{\partial x'_m} + \mu \frac{\partial u'_i}{\partial x'_m} \right) \xi_{ik} \xi_{lm} + \\
 &+ \frac{\partial J}{\partial x'_i} \left(\mu \frac{\partial u'_i}{\partial x'_i} + u'_i \frac{\partial \mu}{\partial x'_i} \right) + \mu \frac{\partial J}{\partial x'_i} \frac{\partial u'_i}{\partial x'_i} = \\
 &= \frac{\partial J}{\partial x'_k} \left(\frac{\partial (\mu u'_i)}{\partial x'_m} \xi_{ik} \xi_{lm} + \delta_{ik} \frac{\partial (\mu u'_i)}{\partial x'_i} \right) + \mu \frac{\partial J}{\partial x'_i} \frac{\partial u'_i}{\partial x'_i}
 \end{aligned} \tag{3.16}$$

Последнее слагаемое в правой части (3.1) запишем в виде

$$\begin{aligned}
 -\nabla \cdot \left(\left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \nabla \cdot \mathbf{u} \right) \mathbf{E} &= -\frac{\partial}{\partial x_i} \left(\left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \right) = \\
 &= -\nabla \left(\left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \nabla \cdot \mathbf{u} \right) = -\hat{\mathbf{A}} \cdot \nabla' \left(\left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) J \nabla' \cdot \mathbf{u}' \right) = \\
 &= \hat{\mathbf{A}} \cdot (\mathbf{V}^{(5)} + \mathbf{V}^{(6)}) \\
 \mathbf{V}^{(5)} &= -J \nabla' \left(\left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \nabla' \cdot \mathbf{u}' \right) \\
 \mathbf{V}^{(6)} &= -(\nabla' J) \left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \nabla' \cdot \mathbf{u}'
 \end{aligned} \tag{3.17}$$

Подставляя выражения (3.3)–(3.5), (3.16), (3.17) в уравнение Навье–Стокса (3.1) и вынося за скобки оператор $\hat{\mathbf{A}}$, получаем

$$\hat{\mathbf{A}} \cdot \rho \left(\frac{\partial \mathbf{u}'}{\partial t} + J(\mathbf{u}' \cdot \nabla') \mathbf{u}' + \frac{u'^2}{2} \nabla' J \right) = \hat{\mathbf{A}} \cdot \left(-\nabla' p + \mathbf{F}' + \sum_{j=1}^6 \mathbf{V}^{(j)} \right)$$

Если матрица $\hat{\mathbf{A}}$ является невырожденной, т.е. $J \neq 0$ (отметим, что при отображении профиля в круг Якобиан в угловой точке обращается в бесконечность), то умножая обе части уравнения на обратную ей матрицу $\hat{\mathbf{A}}^{-1}$, а также используя выражения (3.16) и (3.17) для функций $\mathbf{V}^{(j)}$, получим преобразованное уравнение Навье–Стокса, справедливое в области S' .

$$\begin{aligned} \rho \left(\frac{\partial \mathbf{u}'}{\partial t} + \mathbf{J}(\mathbf{u}' \cdot \nabla') \mathbf{u}' + \frac{u'^2}{2} \nabla' J \right) &= -\nabla' p + \mathbf{F}' + \mathbf{J} \left(\nabla' \cdot (2\mu \dot{\mathbf{S}}') - \nabla' \cdot \left(\left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \nabla' \cdot \mathbf{u}' \right) \right) + \mathbf{D} \\ \mathbf{D} &= -(\nabla' J) \times (\nabla' \times (\mu \mathbf{u}')) + (\nabla' J) \left(\nabla' \cdot (\mu \mathbf{u}') + \left(\frac{1}{3} \mu + \varsigma \right) \nabla' \cdot \mathbf{u}' \right) = \\ &= \frac{\partial \mathbf{J}}{\partial x'_k} \frac{\partial (\mu u'_i)}{\partial x'_m} (\xi_{ik} \xi_{lm} + \delta_{ik} \delta_{lm}) + \left(\frac{1}{3} \mu + \varsigma \right) \frac{\partial \mathbf{J}}{\partial x'_i} \frac{\partial u'_i}{\partial x'_i} \end{aligned}$$

4. Преобразование уравнений неразрывности и баланса тепла

Из (2.8) следует, что $\nabla \cdot (\rho \mathbf{u}) = \mathbf{J} \nabla' \cdot (\rho \mathbf{u}')$. Следовательно, уравнение неразрывности в отображенной области имеет вид

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\mathbf{J} \nabla' \cdot (\rho \mathbf{u}')$$

Уравнение баланса тепла запишем в виде [10]

$$\begin{aligned} \rho \frac{\partial}{\partial t} \left(h + \frac{u^2}{2} \right) + \rho \mathbf{u} \cdot \nabla \left(h + \frac{u^2}{2} \right) &= \\ = \rho \mathbf{F} \cdot \mathbf{u} + \frac{\partial p}{\partial t} + \nabla \cdot \left(\mu \nabla u^2 - \mu \mathbf{u} \times (\nabla \times \mathbf{u}) - \left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \mathbf{u} (\nabla \cdot \mathbf{u}) + \frac{\mu}{\sigma} \nabla h \right), \end{aligned} \quad (4.1)$$

где h – энтальпия.

Выражение в левой части уравнения преобразуем с учетом равенства $\mathbf{u} \cdot \nabla = (\hat{\mathbf{A}} \cdot \mathbf{u}') \cdot (\hat{\mathbf{A}} \cdot \nabla') = \mathbf{J} \mathbf{u}' \cdot \nabla'$. Получим

$$\begin{aligned} \rho \frac{\partial}{\partial t} \left(h + \frac{u^2}{2} \right) + \rho \mathbf{u} \cdot \nabla \left(h + \frac{u^2}{2} \right) &= \\ = \rho \frac{\partial}{\partial t} \left(h + \mathbf{J} \frac{u'^2}{2} \right) + \rho \mathbf{J} \mathbf{u}' \cdot \nabla' \left(h + \mathbf{J} \frac{u'^2}{2} \right) \end{aligned} \quad (4.2)$$

Скалярное произведение $\mathbf{F} \cdot \mathbf{u} = (\hat{\mathbf{A}} \cdot \mathbf{F}') \cdot (\hat{\mathbf{A}} \cdot \mathbf{u}') = \mathbf{J} \mathbf{F}' \cdot \mathbf{u}'$

Выражение в правой части (4.1)

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \left(\mu \nabla u^2 - \mu \mathbf{u} \times (\nabla \times \mathbf{u}) - \left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \mathbf{u} (\nabla \cdot \mathbf{u}) + \frac{\mu}{\sigma} \nabla h \right) &= \\ = \mathbf{J} \nabla' \cdot \left(\mu \nabla' (J u'^2) - \mu \mathbf{u}' \times \mathbf{J} (\nabla' \times \mathbf{u}') - \left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \mathbf{u}' \mathbf{J} (\nabla' \cdot \mathbf{u}') + \frac{\mu}{\sigma} \nabla' h \right) \end{aligned} \quad (4.3)$$

Здесь использованы равенства (2.5), (2.7) и (2.8)

В результате, подставляя выражения (4.2) и (4.3) в (4.1), получаем уравнение баланса тепла в области конформного отображения, которое отличается от исходного только наличием множителя \mathbf{J} в некоторых слагаемых.

$$\begin{aligned} \rho \frac{\partial}{\partial t} \left(h + \mathbf{J} \frac{u'^2}{2} \right) + \rho \mathbf{J} \mathbf{u}' \cdot \nabla' \left(h + \mathbf{J} \frac{u'^2}{2} \right) &= \\ = \rho \mathbf{J} \mathbf{F}' \cdot \mathbf{u}' + \frac{\partial p}{\partial t} + \mathbf{J} \nabla' \cdot \left(\mu \nabla' (J u'^2) - \mu \mathbf{u}' \times \mathbf{J} (\nabla' \times \mathbf{u}') - \left(\frac{2}{3} \mu - \varsigma \right) \mathbf{u}' \mathbf{J} (\nabla' \cdot \mathbf{u}') + \frac{\mu}{\sigma} \nabla' h \right) \end{aligned}$$

5. Граничные условия

Условию прилипания на неподвижном теле соответствуют условия

$$\begin{aligned} \mathbf{u}|_C = 0 &\Rightarrow \mathbf{u}'|_{C'} = 0 \\ (\mathbf{n} \cdot \nabla) p|_C = 0 &\Rightarrow (\mathbf{n}' \cdot \nabla') p|_{C'} = 0 \end{aligned}$$

В общем случае, если заданы тангенциальная u_t и нормальная u_n скорости

$$\begin{aligned} \mathbf{u} \cdot \mathbf{e}_t|_C = u_t &\Rightarrow \mathbf{u}' \cdot \mathbf{e}'_t|_{C'} = \sqrt{J} u_t \\ \mathbf{u} \cdot \mathbf{n}|_C = u_n &\Rightarrow \mathbf{u}' \cdot \mathbf{n}'|_{C'} = \sqrt{J} u_n \end{aligned}$$

Условия на бесконечности определяются равенством $\mathbf{u}_\infty = \hat{\mathbf{A}} \cdot \mathbf{u}'_\infty$.

Заключение

Выведены преобразованные уравнения Навье–Стокса, неразрывности и баланса тепла, справедливые при произвольном невырожденном конформном отображении. Решая эти уравнения в отображенной области, можно получить поля давления, плотности и температуры, которые равны давлению, плотности и температуре в соответствующих точках физической области. Легко показать, что линии тока в физической плоскости при конформном отображении переходят в линии тока в отображенной плоскости. В самом деле, если линия тока описывается функцией $\mathbf{x}(\tau)$, где τ – параметр, то $\frac{d\mathbf{x}(\tau)}{d\tau} \times \mathbf{u} = 0$, и в отображенной области будет справедливо аналогичное равенство $\frac{d\mathbf{x}'(\tau)}{d\tau} \times \mathbf{u}' = 0$, т.к. $\frac{d\mathbf{x}'(\tau)}{d\tau} = \sqrt{J} \mathbf{O} \cdot \frac{d\mathbf{x}(\tau)}{d\tau}$, $\mathbf{u}' = \frac{1}{\sqrt{J}} \mathbf{O} \cdot \mathbf{u}$, т.е. оба вектора поворачиваются на один и тот же угол.

Полученные преобразованные уравнения отличаются от исходных только наличием зависимости от Якобиана преобразования. При решении этих уравнений сеточными методами значение Якобиана может быть предварительно вычислено на сетке и использовано на каждом шаге.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Лаврентьев М.А., Шабат Б.В. Методы теории функций комплексного переменного. М.: Наука, 1972.
2. Rabinovich B.I., Tyurin Y.V. Numerical Conformal Mapping in Two-dimensional Hydrodynamics & Related Problems of Electrodynamics and Elasticity Theory. Moscow: Space Res. Inst. of the RAS, 2000. 312 p.
3. Титова А.А. Задача о потоке идеальной жидкости с сингулярным стоком во впадине на дне // Сиб. ж. Индустр. матем. 2021. Т. 24. № 3. С. 101–121.
4. Шамин Р.В. Динамика идеальной жидкости со свободной поверхностью в конформных переменных // Современ. матем. Фундам. направл. 2008. Т. 28. С. 3–144.
5. Дьяченко А.И. О динамике идеальной жидкости со свободной поверхностью // Докл. РАН. 2001. Т. 376. № 1. С. 27–29.
6. Mizumoto H. A note on the numerical treatment of Navier–Stokes equations. I // J. of the Phys. Soc. of Japan. 1973. V. 34. № 5. P. 1452–1456.
7. Dynnikova G.Y., Guvernyuk S.V., Demchenko Y.V. et al. An efficient algorithm for calculating boundary elements in vortex methods // Engng. Anal. with Boundary Elements. 2023. V. 151. P. 394–399.
8. Дынникова Г.Я. Расчет обтекания кругового цилиндра на основе двумерных уравнений Навье–Стокса при больших числах Re с высоким разрешением в пограничном слое // Докл. РАН. 2008. Т. 422. № 6. С. 755–757.
9. Dynnikova G. Simulation of two-dimensional flow around an elliptical cylinder at high Reynolds numbers // Phys. of Fluids. 2024. V. 36. № 023109. P. 1–6.
10. Лойцянский Л.Г. Механика жидкости и газа. М.: Наука, 1987. 840 с.

Transformation of Nonstationary Navier–Stokes Equations of a Viscous Compressible Fluid under an Arbitrary Conformal Mapping

G. Ya. Dynnikova^{a,*}

^a*Lomonosov Moscow State University, Research Institute of Mechanics,
Moscow, Russia*

^{*}*e-mail: dyn@imec.msu.ru*

It is shown that, the circulation of velocity and fluid flow on any closed or open contour are preserved under an arbitrary conformal mapping of the two-dimensional viscous compressible flow region. The transformed unsteady Navier–Stokes, continuity and heat balance equations, which govern the aerodynamic parameters in the mapped region, are derived.

Keywords: Navier–Stokes equations, conformal mapping, unsteady two-dimensional flows, viscous compressible fluid

REFERENCES

1. *Lavrentyev M.A., Shabat B.V.* Methods of the Theory of Functions of Complex Variable. Moscow: Nauka, 1965. (in Russian)
2. *Rabinovich B.I., Tyurin Y.V.* Numerical Conformal Mapping in Two-dimensional Hydrodynamics & Related Problems of Electrodynamics and Elasticity Theory. Moscow: Space Res. Inst. of the RAS, 2000. 312 p.
3. *Titova A.A.* A Problem of an ideal fluid flow with a singular sink at a depression on the bottom // *J. Appl. Ind. Math.*, 2021, vol. 15, pp. 513–530.
4. *Shamin R.V.* Dynamics of an ideal fluid with a free surface in conformal variables // *Modern Math. Fundam. Directions*, 2008, vol. 28, pp. 3–144. (in Russian)
5. *Dyachenko A.I.* On the dynamics of an ideal fluid with a free surface // *Dokl. Math.*, 2001, vol. 63, no. 1, pp. 115–117.
6. *Mizumoto H.* A note on the numerical treatment of Navier–Stokes equations. I // *J. of the Phys. Soc. of Japan*, 1973, vol. 34, no. 5, pp. 1452–1456.
7. *Dynnikova G.Y., Guvernyuk S.V., Demchenko Y.V. et al.* An efficient algorithm for calculating boundary elements in vortex methods // *Engng. Anal. with Boundary Elements*, 2023, vol. 151, pp. 394–399.
8. *Dynnikova G.Y.* Calculation of flow around a circular cylinder on the basis of two-dimensional Navier–Stokes equations at large Reynolds numbers with high resolution in a boundary layer // *Dokl. Phys.*, 2008, vol. 53, no. 10, pp. 544–547.
9. *Dynnikova G.* Simulation of two-dimensional flow around an elliptical cylinder at high Reynolds numbers // *Phys. of Fluids*, 2024, vol. 36, no. 023109, pp. 1–6.
10. *Loitsyanskii L.G.* Mechanics of Liquids and Gases. Oxford: Pergamon, 1966.